

Chapter4 Motion in Two and Three Dimensions

物理量 —— 矢量表达

$$\text{位置矢量: } \vec{r}(t) = x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j} + z(t)\hat{k}$$

$$\text{速度矢量: } \vec{v}(t) = v_x(t)\hat{i} + v_y(t)\hat{j} + v_z(t)\hat{k} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$$\text{加速度矢量: } \vec{a}(t) = a_x(t)\hat{i} + a_y(t)\hat{j} + a_z(t)\hat{k} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2}$$

通常在解决一些问题时，会把矢量分解成各个分量形式，分别解决各个分量形式的问题。

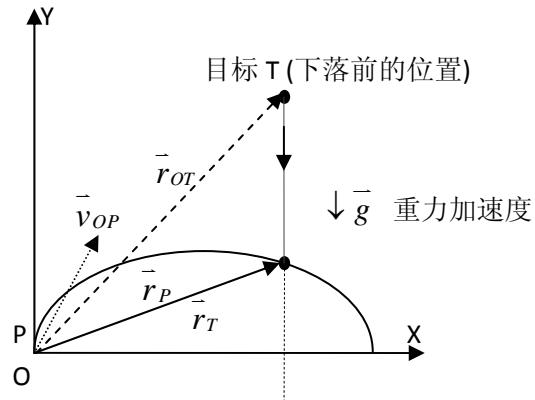
$$\text{但有时可以直接以矢量形式解决问题, } \vec{a} \text{ 为常矢量, 则} \begin{cases} \vec{v}(t) = \vec{v}_0 + \vec{at} \\ \vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{at}^2 \end{cases}$$

举例:

射击下落目标的瞄准问题: 子弹在原点以初速度矢量 \vec{v}_{op} 射击, 轨迹为抛物线

$$\text{子弹位置矢量 } \vec{r}_P = \vec{v}_{opt} t + \frac{1}{2} \vec{gt}^2$$

$$\text{目标的位置矢量 } \vec{r}_T = \vec{r}_{OT} + \frac{1}{2} \vec{gt}^2$$



在某一时间子弹击中目标, 则 $\vec{r}_P = \vec{r}_T$

$$\vec{r}_{OT} = \vec{v}_{opt} t \quad \text{表明 } \vec{v}_{op} \text{ 与 } \vec{r}_{OT} \text{ 同向}$$

$$\text{即瞄准目标物射击, 击中目标时间 } t = \frac{|\vec{r}_{OT}|}{|\vec{v}_{op}|}$$

问题: 当 v_{op} 不断减小, 还会射中目标吗?

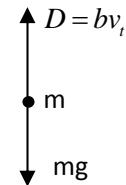
自由落体中的最终速率问题: 在媒质中(空气、水、油等)的物体会受到粘滞力 D 的作用, 其方向与物体的运动方向相反, 其大小与物体速度等有关。

最简单的正比关系: $v \uparrow \rightarrow D \uparrow$

$$D = bv \quad b \text{ 为比例系数}$$

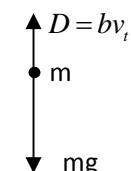
物体以最终速率 v_t 下落, 作用物体上的力平衡

$$bv_t = mg \quad v_t = \frac{mg}{b}$$



在物体达到最终速率之前, $v(t)$?

$$a_y = m \underbrace{\frac{dv_y}{dt}}_{\text{解微分方程, } v_y(0)=0} = mg - bv_y$$



$$v_y(t) = \frac{mg}{b} \left(1 - e^{-\frac{bt}{m}} \right)$$

$$\text{显然: } \lim_{t \rightarrow \infty} v_y(t) = \frac{mg}{b} = v_T$$

但实际情况中, D 还与物体的大小、形状等因素有关: $D = \frac{1}{2} c \rho A v^2$

$$v_T = \sqrt{\frac{2mg}{c\rho A}}$$

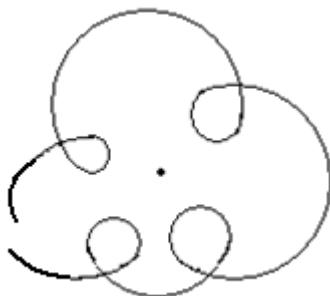
C: 系数
 ρ : 空气密度
A: 有效横截面

问题: 如果没有空气阻力, 一个在 4000m 高空下落的雨点(1.5mm 大小), 到达地面时其最

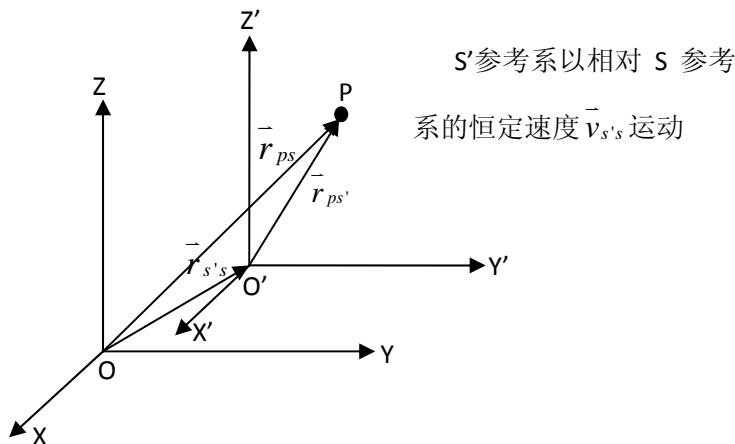
终速率为多少? 实际值 $v_T = 7 \text{ m/s}$

参照系选取

直接影响到解决或者描述物体运动的复杂性, 例如在地心系中, 水星的运动轨迹



不同参照系中的相对运动



不同参考系之间	
$\vec{r}_{ps} = \vec{r}_{ps'} + \vec{r}_{s's}$	位矢变化
$\vec{v}_{ps} = \vec{v}_{ps'} + \vec{v}_{s's}$	速度变化
$\vec{a}_{ps} = \vec{a}_{ps'}$	加速度不变 质量不变 力不变

惯性系之间变换保持不变的物理量：不变量

\Downarrow

$\bar{F} = m\bar{a}$ 牛顿第二定律

\Downarrow

在任何一个惯性系中都成立

Chapter 5 Applications of Newton's Laws

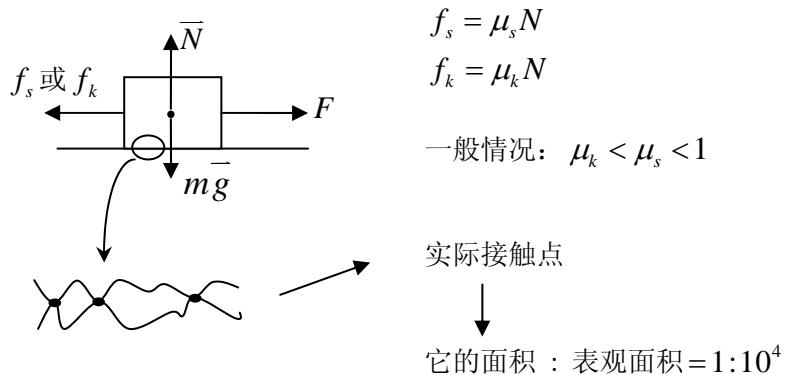
力	量级	作用范围(m)
强相互作用	1	10^{-15}
电磁相互作用	10^{-2}	∞
弱相互作用	10^{-9}	10^{-15}
万有引力	10^{-39}	∞

具体的力: 1) 张力(Tension) 传递性 (在轻杆、无重量绳中)

直线性 (力的方向)

2) 法向力(Normal Force) 垂直于作用面

- 3) 摩擦力(Frictional Force) $\left\{ \begin{array}{l} \text{静摩擦力 } f_s \\ \text{动摩擦力 } f_k \end{array} \right.$
- a) 与面积无关
 b) 正比于 N



光滑表面 \rightarrow 无摩擦力 但光滑超过一定极限, $f_s \uparrow\uparrow$ 大大上升
 ↓
 举例: 光胶、硅片

Coulomb Laws: 1) $f_k \propto N$, 与接触面积无关

库仑摩擦定律 2) f_k 在速度不很大的范围内, 与相对速度无关

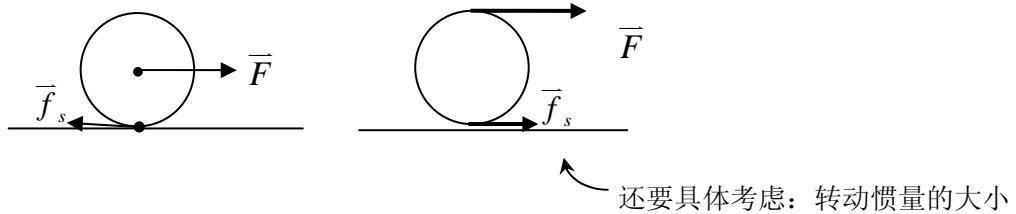
3) f_s 在零与一个最大值之间变化, 视相对运动趋势的程度而定

例 5-9 $60 \text{ mil}/\text{h} = 27 \text{ m/s} \sim 100 \text{ km/h}$ 汽车无滑动刹车, 求刹车距离 d .

求解过程详见教材

$$d = \frac{v_0^2}{2\mu_s g} = 62 \text{ m} \quad \text{与质量无关, 与 } v_0^2 \text{ 正比, 与 } \mu_s \text{ 成反比}$$

滚动中摩擦力的方向判断: 想象瞬时静摩擦力突然消失, 以物体相对运动方向来判断



4) 向心力: 一般是由其它力 (重力, 摩擦力, 张力……) 提供
 Centripetal Force

5) 随时间变化的力: $F(t) = ma(t)$ $v(t) = v_0 + \frac{1}{m} \int_0^t F(t') dt'$